

PIXSYS

elettronica

REGOLATORE CONTROLLER

ATR121 ATR141

Manuale User Manual

Contents

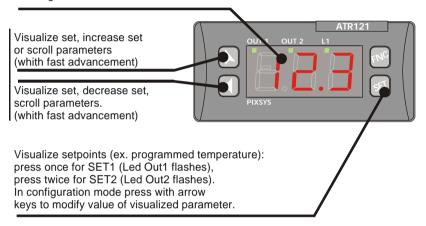
| 1 SECTION FOR USERS | 4 |
|--|----------|
| 2 DISPLAYS AND KEYS | 4 |
| 3 CHANGE OF SETPOINT VALUE | 5 |
| 4 LIST OF ERROR MESSAGES | 5 |
| 5 SECTION FOR INSTALLERS | 6 |
| 6 INTRODUCTION | 6 |
| 7 ORDERING CODES | 6 |
| 8 TECHNICAL DATA | |
| 9 ELECTRICAL WIRINGS | 9 |
| 10 WIRING DIAGRAM ATR121 / ATR141 | AD91011 |
| 11 OPERATING MODE OF ALARM OUTPUT OUT2 11.1 Band alarm (setpoint-process) 11.2 Deviation alarm (setpoint-process) 11.3 Absolute alarm (process) | 12 12 |
| 12 MODIFY CONFIGURATION PARAMETERS | 13 |
| 13 CONFIGURATION PARAMETERS | 14 |
| 14 TUNING | 19 |
| 15 MANUAL START OF TUNING | 19 |
| 16 AUTOTUNING | 20 |
| 17 FUNCTION LATCH ON | 21 |
| 18 FUNCTION NEUTRAL ZONE | 23 |
| 19 SERIAL COMMUNICATION | |
| 20 MEMORY CARD | |
| 21 SUPERVISORY SYSTEM WITH CONTROLLERS ATR121 / 141 | 29 |
| 22 CONFIGURATION MEMORANDUM | |
| 23 NOTES / UPDATE | 32 |
| 24 SEZIONE UTENTE | 33 |
| 25 VISUALIZZATORI E TASTI | 33 |

| 26 | CAMBIO DEL SETPOINT | 34 |
|----|--|--------|
| 27 | SEGNALAZIONE ANOMALIE | 34 |
| 28 | SEZIONE INSTALLATORE | 35 |
| 29 | INTRODUZIONE | 35 |
| 30 | COMPOSIZIONE DELLA SIGLA | 35 |
| | CARATTERISTICHE | |
| | 31.1 Dimensioni e installazione | |
| | COLLEGAMENTI ELETTRICI | |
| | SCHEMA DI COLLEGAMENTO ATR121 / ATR141 | -AD |
| | 33.2 Alimentazione da rete a 24/115/230 Vac Modelli: ATR121-AB o C e ATR141-AE C | |
| | 33.3 Ingresso analogico per sonde in temperatura | |
| | 33.4 Ingresso analogico normalizzato | |
| | 33.6 Uscita SSR | |
| | 33.7 Comunicazione seriale Modelli: ATR121-xT e ATR141-xT | 40 |
| 34 | MODI DI INTERVENTO USCITA ALLARME OUT 2 | |
| | 34.1 Intervento di banda (setpoint-processo) | |
| | 34.3 Intervento indipendente (processo) | |
| 35 | MODIFICA PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE | 42 |
| 36 | TABELLA PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE | 43 |
| 37 | TUNING | 49 |
| 38 | LANCIO DEL TUNING MANUALE | 49 |
| 39 | TECNICA DI TUNING AUTOMATICO | 50 |
| 40 | FUNZIONE LATCH ON | 51 |
| 41 | FUNZIONE BANDA MORTA | 52 |
| 42 | COMUNICAZIONE SERIALE | 53 |
| 43 | MEMORY CARD | 57 |
| 44 | SUPERVISIONE CON ATR121 / 141 | 59 |
| 45 | PROMEMORIA CONFIGURAZIONE | 60 |
| 46 | NOTE / AGGIORNAMENTI | 61 |
| 47 | IDENTIFICATION DU MODELE | 62 |
| | DONNEES TECHNIQUES | |
| | RACCORDS ÉLECTRIQUES | |
| | ······································ | \sim |

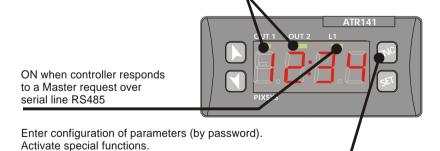
1 SECTION FOR USERS

2 DISPLAYS AND KEYS

Display normally shows process value (ex. measured temperature), but can also visualize setpoints or value of entering data



Fleshing when setpoint is visualized on display and can be modified. ON when output is active.



3 CHANGE OF SETPOINT VALUE

To modify the setpoint value, press SET key or one of the arrow-keys: led OUT1 flashes and it is now possible to enter/modify setpoint value by pressing the arrow-keys.

| | Press | Display | Do |
|---|--------|--|--|
| 1 | or SET | Display shows main setpoint; Led OUT1 flashes. | Press or To modify setpoint (fast advancement available). Approx. 4 seconds after last modify, display shows again process value (value read by sensor input). |
| 2 | SET | Display shows alarm setpoint and led OUT2 flashes. | Press or to increase or decrease setpoint value. When the keys are released, the new value is automatically stored and in a few seconds display shows again process value. |

4 LIST OF ERROR MESSAGES

If the plant does not work properly, the controller stops the running cycle and shows the anomaly.

For example the controller will notice the failure of a thermocouple displaying E^{-5} (flashing).

For further error signs check the list below.

| Error | Cause | Do |
|-------|-------------------------------------|------------|
| E-0 1 | Programming error EPROM. | - |
| E-02 | Cold junction failure or room | - |
| | temperature out of range | |
| E-04 | Wrong configuration data. | |
| | Possible lost of calibration values | parameters |

| E-05 | Open | thermocouple | or | room | Check | sensors | connection |
|------|-------|--------------------|---------|--------------|-------|---------|------------|
| | tempe | rature out of rang | and the | eir integrit | ty | | |

5 SECTION FOR INSTALLERS

6 INTRODUCTION

Thanks for choosing a Pixsys Controllers.

Various models with 3-4 digits display make the controller suitable for a wide range of applications with temperature, humidity, pressure sensors and linear potentiometers. Output options include both relays and SSR, but the unit is configurable also as visualizer/indicator for applications not requiring control or alarm outputs. PID control with Autotuning function enables to adapt control algorithm to the plant. For applications with linear potentiometers the function LATCH ON allows a quick calibration.

Memory-card is available to copy configuration parameters and to keep record of them.

The tables below allow to select easily the required model.

7 ORDERING CODES

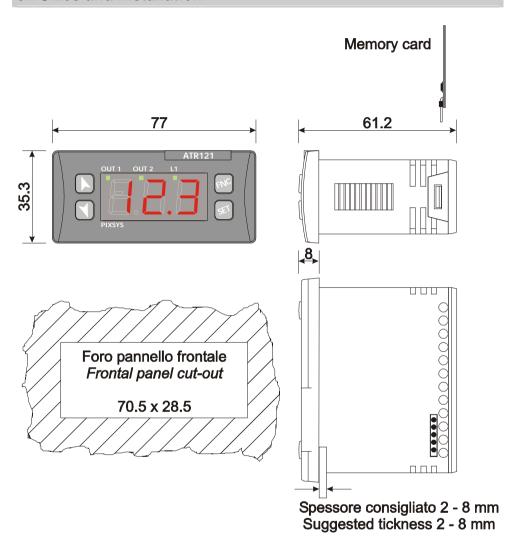
| Ordering codes model ATR121 | | | | | | |
|-----------------------------|-------|-------|--|--|--|--|
| ATR121- | XX | Х | | | | |
| Power supply | AD | | 1224Vac ± 10% 50/60Hz | | | |
| | | | 1235Vdc | | | |
| | Α | | 24 Vac ± 10% 50/60 Hz | | | |
| | В | | 230 Vac ± 10% 50/60 Hz | | | |
| | С | | 115 Vac ± 10% 50/60 Hz | | | |
| Serial | Α | Т | RS485 - protocoll Modbus RTU slave. | | | |
| communication | AD | Т | Relay Q2 +alarm function not available in this | | | |
| | | | model | | | |
| | | | Only Code AT: 24Vac +/- 10% 50/60 Hz | | | |
| | | | Only Code ADT: 1235Vdc | | | |
| Ordering code | s Mod | del A | ATR141 | | | |
| ATR141- | XX | Х | | | | |
| Power supply | AD | | 1224Vac ± 10% 50/60Hz | | | |
| | | | 1235Vdc | | | |
| | Α | | 24 Vac ± 10% 50/60 Hz | | | |
| | В | | 230 Vac ± 10% 50/60 Hz | | | |
| | C | | 115 Vac ± 10% 50/60 Hz | | | |
| | | | | | | |

| Serial | Α | Т | RS485 -protocol Modbus RTU slave. | |
|---------------|----|---|---|--|
| communication | AD | Т | RS485 -protocol Modbus RTU slave. Relay Q2 +alarm function not available in this | |
| | | | model | |
| | | | Only Code AT: 24Vac +/- 10% 50/60 Hz | |
| | | | Only Code ADT: 1235Vdc | |

8 TECHNICAL DATA

| Main features | Main features | | | | |
|---|--|----------------------------|--|--|--|
| Displays | , | | | | |
| | 4 digits (0,40 inches) on A | | | | |
| | + 3 Leds (Out1, Out2, Fn | | | | |
| Operating temperature | <u> </u> | | | | |
| Sealing | | | | | |
| | Box IP30 / Terminal blocks | | | | |
| | ABS UL94V2 self- exsting | uish | | | |
| | Approx. 100 gr. | | | | |
| Hardware data | | | | | |
| Analog input | | | | | |
| | Software configurable | Tolerance 25°C | | | |
| | Thermocouples K, J, S, R | J | | | |
| | PT100, NI100, PT500, | thermocouples and | | | |
| | PT1000, PTC 1000 ohm , | | | | |
| | NTC 10Kohm | Cold junction | | | |
| | 0/420mA (Ri<=4,70hm) | 0.2°c/°c of ambient | | | |
| | 010V(Ri>=110Kohm) | temperature | | | |
| | 06Kohm | $0.2\% \pm 1$ digit for V, | | | |
| | 0150Kohm | mA | | | |
| Outputs | 2 Relays + SSR: | | | | |
| | OUT1:10A resistive on AD codes, | | | | |
| | 8A resistive with internal transformer | | | | |
| | OUT2:5A resistive | | | | |
| | SSR: 8 Volt 20mA for version A/B/C | | | | |
| | 15 Volt 30mA for version AD (alim. 12Vac) | | | | |
| 30 Volt 30mA for version AD (alim. 24Vac) | | | | | |
| | Software data | | | | |
| | OFF with hysteresis or P.I.D. | | | | |
| - | Configuration password, quick programming by | | | | |
| wien | nory card | | | | |

8.1 Sizes and installation



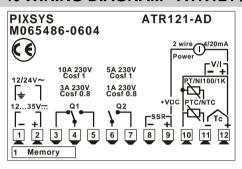
9 ELECTRICAL WIRINGS

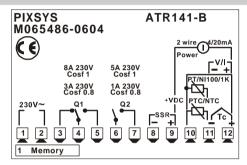


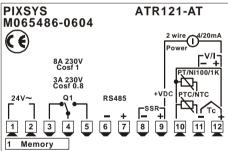
Although this controller has been designed to resist the noises in an industrial environment, please notice the following safety guidelines:

- Separate control lines from the power wires.
- Avoid the proximity of remote control switches, electromagnetic meters, powerful engines.
- Avoid the proximity of power groups, especially those with phase control

10 WIRING DIAGRAM ATR121 / ATR141







10.1 Low tension power supply 12/24 Vac-Vdc Models: ATR121-AD, ATR141-AD



12...24Vac ± 10% 50/60Hz

12...35Vdc

**Code "T" with serial communication ONLY 12...35Vdc

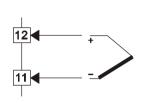
10.2 Power supply 24/115/230 Vac

Models: ATR121-A-B-C, ATR141-A-B-C



24Vac ± 10% 50/60Hz 230Vac ± 10% 50/60Hz 115Vac ± 10% 50/60Hz

10.3 Analog input for temperature sensors



Thermocouples K, S, R;J;

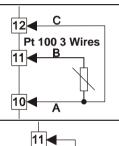
Respect polarities

When extending thermocouples be sure to use the correct extension/compensating cable

Only model AD

To assure optimal operation of the device, use ground-isolated sensors.

Otherwise use single isolated transformers for each controller



For a three-wires PT100 use cables with the same diameter:

For a two-wires Pt100 shortcircuit pins 10 and 12.

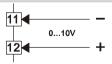
RED 3 WHITE 2 RED 11

For PTC 1000 ohm

NTC 10 K PT500. PT1000

Linear potentiometers 6K or 150K

10.4 Analog input V / mA



10◀

Signals 0...10V

Respect polarities

 $Ri > = 110K\Omega$

C INFRARED SENSOR

0/4...20mA + B

Signals

 $0 \div 20mA$ or $4 \div 20mA$

with three-wires sensors

Respect polarities

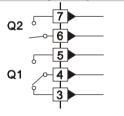
A= sensor supply

Check power supply requirements on technical data sheet of sensor!

Capacity 12...24V / 30mA for models AD

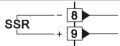
| C INFRARED SENSOR 0/420mA B External supply | Capacity 8V / 20mA for models A-B-C B= sensor ground C= sensor output Signals 0 ÷ 20mA or 4 ÷ 20mA with sensors requiring external power supply Respect polarities B= sensor ground C= sensor output |
|--|--|
| C INFRARED SENSOR 420mA | Signals 4 ÷ 20mA with two-wires sensors Respect polarities A= sensor supply Check power supply requirements on technical data sheet of sensor! Capacity 1224V / 30mA for models AD Capacity 8V / 20mA for models A-B-C C= sensor output |

10.5 Relay outputs



- Q1 capacity 8A/250V~ (Models A-B-C) resistive (manoeuvre 2x10⁵min 8A/250V~)
- Q1 capacity 10A/250V~ (Model AD) resistive (manoeuvre 2x10⁵min -10A /250V~)
- Q2 capacity 5A/250V~ resistive (manoeuvre 2x10⁵min a 3A /250V~)

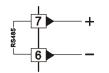
10.6 SSR output



Capacity 12...24V/30mA on model AD Capacity 8V/20mA on models A-B-C Command output if configured as SSR

10.7 Serial communication Models ATR121-xT, ATR141-xT

RS485, protocol MODBUS-RTU

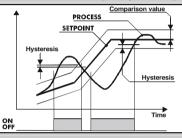




Do not use LT (line termination) resistors

11 OPERATING MODE OF ALARM OUTPUT OUT2

11.1 Band alarm (setpoint-process)

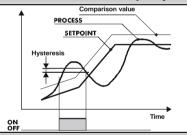


Operating mode:

- active outside band
- active inside band

Example: outside

11.2 Deviation alarm (setpoint-process)

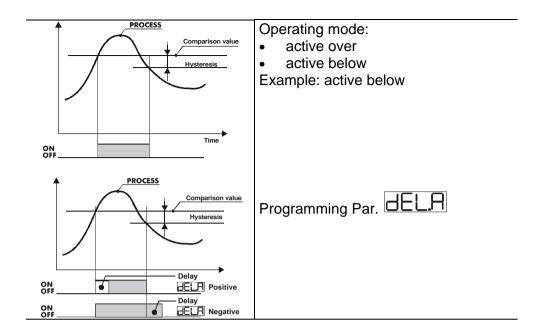


Operating mode:

- deviation high
- deviation low

Example: deviation high.

11.3 Absolute alarm (process)



12 MODIFY CONFIGURATION PARAMETERS

The configuration menu of the unit is password protected to prevent unauthorised access to the instrument set up.

| | Press | Display | Do |
|---|-------|---|---|
| 1 | FNC | After 5 seconds display shows ODO, first digit on the left is flashing. | |
| 2 | | Increase first digit to "1". | Press to reach following digit and enter configuration password "123" for ATR121 or "1234" for ATR141 |

| 3 | SET | Display shows first configuration parameter for ATR121 | |
|---|-----|--|---|
| 4 | | The arrow-keys allow the movement through the configuration table in both forward and backward directions. | modify, press to visualize it and use arrow keys to modify value. |

13 CONFIGURATION PARAMETERS

| Р | Display | Description | Range | | | | |
|---|---------|-------------------------------|--------------------------|--------------------------|-------------------------|----------------------|-----------------------|
| | | | ATR121 | ATR141 | Description | | |
| 1 | ATR121 | Select type of control output | o Ñ | | Control Q1 Alarm Q2 | | |
| | ATR141 | | 0 | | Control Q1 Alarm SSR | | |
| | حصل | | 55- | 55- | Control SSR Alarm Q1 | | |
| 2 | SEn | | Select type of connected | Select type of connected | Ec. | Ec. F | TC type K -2601360 |
| | | | sensor | 5. Li | 5 Li | TC type S -401760 | |
| | | nly for | F | Fi Li | TC type R -401760 | | |
| | | AD models : | ١ | Ec. J | TC type J -2001200 | | |

| | | To assure | PE | PL | Pt100 (-100600°C) |
|---|--------|---|--------------------|---------------------|--|
| | | optimal working of the unit, use | PE I | PE I | Pt100 (-100140°C) |
| | | ground-isolated sensors. | | _ | Ni100 (-60180°C) |
| | | Otherwise use | | T U | Ntc 10KΩ -40125 |
| | | single isolated transformers for each controller. | PEC | Pha | Ptc 1KΩ -50150 |
| | | each controller. | PL5 | PES | Pt500 -100600 |
| | | | PIH | PH 11- | Pt1000 -100600 |
| | | | | | 010V |
| | | | 0.20 | 020 | 020mA |
| | | | 420 | 420 | 420mA |
| | | | Po ! | Pot I | Pot. $6K\Omega$ Max $6K\Omega$ |
| | | | Po2 | Pot2 | Pot. 150KΩ Max 150KΩ |
| 3 | dP. | Select position | | | no decimal point |
| | | decimal point | | 0.0 | 1 decimal point |
| | | | | | 2 decimal points |
| | | | | | 3 decimal points |
| 4 | La 5. | Lower limit setpoint | -199 +999 digit | -999 +9999 digit | Degrees for temperature sensor digits for linear signals |
| 5 | H , S | Upper limit | -199 | -999 | and potentiometers Degrees for |
| | | setpoint | +999 digit | +9999 digit | temperature sensor. Digits for linear signals and potentiometers |
| 6 | La n | Lower limit signals V/mA | -199 +999 digit | -999 +9999 digit | |
| 7 | Нιп | Upper limit | -199 | -999 | |
| 8 | | signals V/mA Function | +999 digit | +9999 digit | disabled |
| | ATR121 | Latch On | | | |
| | LAF | (Automatic setting of limits | St | :d | Standard |

| | ATR141 | for linear potentiometers) | | | virtual zero stored |
|----|------------------------|---|----------------------|-------------------------|--|
| | LAFC | , | | 15 | virtual zero at start |
| 9 | ATR121 CAO ATR141 CALO | Offset calibration. This value is added to the process value visualized on display (usually correcting the ambient temperature) | -19.9 +99.9 units | -99.9 +99.9 units | Tenth of degree for temperature. Digits for linear signals and potentiometers |
| 10 | ATR121 ATR141 CHLL | Gain calibration of sensor input (The visualized number is multiplied for this % value to calibrate process value) | -10.0% | +10.0% | |
| 11 | rEG. | Type of control | HEA | HEAL | Heating (N.O.) Cooling (N.C.) |
| 12 | 5 <u>cc</u> . | Type of contact for control output in case of error | C.C. | | Open contact safety Closed contact safety |
| 13 | ATR121 | State of led OUT1 | CQ | | On with open contact |
| | ATR141 | according to relevant contact | C.C. | | On with closed contact |
| 14 | ATR121 HHC ATR141 HHSC | ON/OFF hysteresis or dead band for P.I.D. control | -199 +999 digits | -999 +999 digits | Tenth of degree for temperature sensor. Digits for linear signals and potentiometers |

| 15 | Pb. | Proportional band Width of the process expressed as units (°C if temperature) | 0999 | 09999 | 0 = On/Off °C (temp.) digit (V/mA) |
|----|-------------|---|----------------------|-----------------------------|---|
| 16 | L. . | Integral time. Inertia of the process expressed as seconds | 0-999 | 0-9999 | seconds (0 excludes Integral) |
| 17 | Ld | Derivative time for P.I.D. Usually ¼ of integral time | 0999 | 09999 | seconds (0 excludesDerivative) |
| 18 | Lc. | Cycle time for time- proportioning output (usually over 10s for contactors, 1s for SSR) | 1-3 | 800 | seconds |
| 19 | AL. | Select operating of alarm. Setpoint for alarm is SET2. | R A R b RdS Rd - RAS | ALA ALAS ALAS ALAS | absolute related to process band alarm Deviation high Deviation low absolute related to setpoint 1 |
| 20 | c.A | State of contact for alarm output and type of operating | | יי | Normally open, active at Start Normally closed, active at Start Normally open, active at alarm setpoint 1. Normally closed, active at alarm setpoint 1 |

¹ At starting the output is desabled in case of any alarm condition. After the alarm has been solved, output will be activated only if alarm condition should occur again.

| 21 | ScA | State of contact for alarm output | C.O. | | Open contact safety |
|----|-------------------------|--|---------------------|-------------------------|--|
| | | in case of error | בב. | | Closed contact safety |
| 22 | ATR121 | State of led OUT2 | d | | ON with open contact |
| | ATR141 | according to relevant contact | ü | | ON with closed contact |
| 23 | ATR121 H | Alarms hysteresis | -199 +999 digits | -999 +9999 digits | Tenth of degree for temperature sensor. Digits for linear signals and potentiometers |
| 24 | ATR121 ATR141 ATR141 | Alarm delay | -180 | .+180 | seconds Negative: delay at alarm deactivation Positive: delay at alarm activation |
| 25 | P.SE. | Setpoint protection. Select options available to the | | Free Pras | Access free to all setpoints Control setpoint protected |
| | | operator | PrA | ProA | Alarm setpoint protected |
| | | | ALL | ALL | Access denied to all setpoints |
| 26 | ATR121 F L ATR141 F LL. | Software filter | 1- | 15 | Number of averages (Sampling frequency 15Hz) |
| 27 | ATR121 | Select type of auto-tuning | off | off | desabled |
| | □□□ ATR141 | dato tarming | Rub | Ruto | automatic |
| | <u>LunE</u> | | IIHO | l IHr. | manual start of Tuning |
| 28 | ATR121 | Select type of operating | <u>45E</u> | <u>d5EE</u> | Double setpoint |
| | | | <u> </u> | <u> </u> | Single setpoint Visualizer only |
| | ATR141 Func. | | <u>היה</u> | | function Neutral zone |
| 29 | ATR121 | Type of degree | | | Celsius |
| | | _ | | | |

| | G-A ATR141 G-Ad | | οF | OF | Fahrenheit |
|----|------------------------------|-----------------------------------|-----|-------------|----------------------------|
| 30 | ATR121 | Baud rate of serial communication | | | 300 bit/s 9600 bit/s |
| | ATR141 | | | | 19200 bit/s 38400 bit/s |
| 31 | ATR121 ATR141 ATR141 | Slave address | | <u>[[</u>] | |
| 32 | ATR121 JE.S ATR141 JL.Sr. | Delay serial communication | 0-1 | 100 | Milliseconds |

14 TUNING

Tuning operation allows the setting of optimal PID parameters in order to assure good control action:

- -Stable, "straight-line" control of temperature around setpoint, without fluctuations;
- -quick response to deviations from setpoint caused by external noises Tuning involves calculating and setting of the following parameters:
- Proportional band (inertia of plant; expressed as °C for temperature)
- Integral time (determines the time taken by the controller to remove steady-state error signals, Inertia of plant expresses as time value);
- Derivative time (reaction of controller to change of measured value, usually ¼ of integral time)

Setpoint value cannot be modified during Autotuning.

| 15 MANUAL START OF TUNING | | | | | | | |
|---------------------------|--|----|--|--|--|--|--|
| Select parameter | Select parameter Lun as MAn (manual start) | | | | | | |
| Press | Display | Do | | | | | |

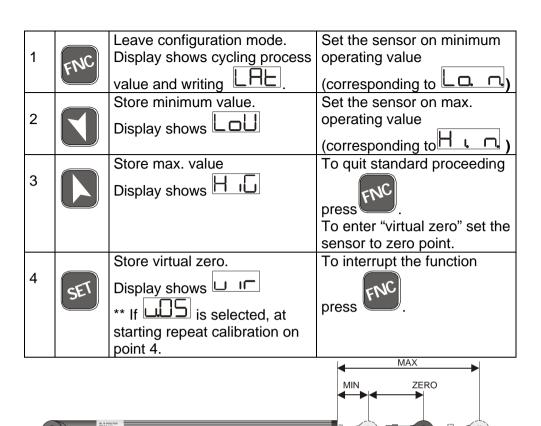
| 1 | EVIC | Display shows LDF | |
|---|------------------------|--|--|
| 2 | | Display shows L. | |
| 3 | or wait for 4 seconds. | Display will show process value and Lun alternately until the function is completed (it may take a few minutes). | To interrupt the function press and press to select |

16 AUTOTUNING

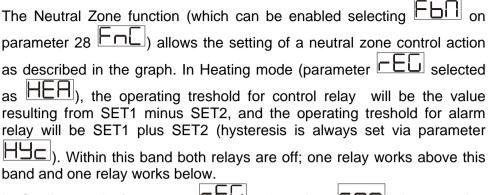
Parameter must be selected as hub. Autotuning starts automatically when the controller is switched-on or when setpoint value

| has been modified. Display alternates between process value and the |
|---|
| writing until the function has been completed (it may take a few minutes). |
| To interrupt the function, press and press to select LoF. |
| 17 FUNCTION LATCH ON |
| For application with linear potentiometers [(potentiometer up to 6K) and [(potentiometer up to 150K) or 010Volt , 0/420mA |
| inputs, the lower limit of scale (see parameter can be set to |
| minimum position of sensor; it is also possible to set the upper limit of |
| scale (parameter \vdash \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ |
| The option "virtual zero" (selecting or or land) allows also to fix the point where the controller will read zero (but still keeping the range of |
| scale between and H |
| Selecting virtual zero must be reprogrammed at each starting of |
| the controller; selecting virtual zero will be stored after first calibration. |
| To enable function LATCH ON, select chosen configuration for parameter |
| 니다는 1². For calibration function follow the table below. |
| |
| |
| Press Display Do |

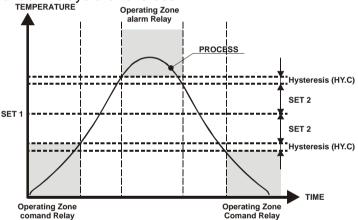
² Calibration function leaves configuration mode after that the relevant parameter has been modified.



18 FUNCTION NEUTRAL ZONE



In Cooling mode (parameter selected as) the operating tresholds of both relays are reversed.



Ex. Function neutral zone for heating modality (HEA/HEAT on parameter REG) Standard alarm (band, deviation ...) is not available in this mode.

19 SERIAL COMMUNICATION

Serial communication RS485 and protocol MODBUS – RTU enable the controller ATR121/141 to receive and exchange data, allowing the connection of more units to a centralized supervisory system. The device can be configured only as Slave unit.

LT (line termination) resistors on RS485 line must be removed to avoid anomalies.

Each controller will respond to a request only if it contains the same address which is written on parameter . The range of admitted addresses is 1 – 254. Address 255 is used to communicate with all the connected units (Broadcast modality). Single units ATR121/141 on the same line cannot have the same address. Selecting 0 all connected units receive request but no answer is required. ATR121/141 may delay the answer to request. This delay (expressed as milliseconds) must be entered on parameter

After each parameters change, the controller stores the new values on EEPROM memory (100000 writing). Modified sepoint values are stored on EEPROM memory with 10 seconds delay.

** Any operation on words which are not listed in the table below may cause anomalies or malfunction.

| Baud-rate | Selectable by parameter | |
|---------------------|-----------------------------------|--------------|
| | MD.1 = 300bit/s | |
| | MD.2 = 9600bit/s | |
| | MD.3 = 19200bit/s | |
| | MD.4 = 38400bit/s | |
| Format | 8, N, 1 (8bit, no parity, 1 stop) | |
| Supported functions | WORD READING (max 20 word) | (0x03, 0x04) |
| | SINGLE WORD WRITING | (0x06) |
| | MULTIPLE WORDS WRITING | (0x10) |

| MODBUS ADDRESS | DESCRIPTION | READ/ WRITE | RESET VALUE |
|-------------------|---|----------------|----------------|
| 0 | Type of device | R | 101/102 |
| 1 | Software version | R | ? |
| 2 | Reserved | R | ? |
| 3 | Reserved | R | ? |
| 4 | Reserved | R | 0 |
| 5 | Slave Address | R | EEPR |
| 6 | Reserved | R | ? |
| 60 | Type of calibration | R/W | 0 |
| 61 | Calibration action | R/W | 0 |
| 62 | Calibration value | R/W | 0 |
| 63 | Calibration Password | R/W | 0 |
| 64 | Calibration completed | R | EEPR |
| 65 | State of relays during calibration | R/W | 0 |
| 300 | Calibration 0mV TC | R | EEPR |
| 301 | Calibration 40mV TC | R | EEPR |
| 302 | Calibration 100Ω PT100 (-100600°C) | R | EEPR |
| 303 | Calibration 300Ω PT100 (-100600°C) | R | EEPR |
| 304 | Calibration 100Ω comp. PT100 (-100600°C) | R | EEPR |
| 305 | Calibration 300Ω comp. PT100 (-100600°C) | R | EEPR |
| 306 | Calibration 100Ω PT100 (-100140°C) | R | EEPR |
| 307 | Calibration 138.5Ω PT100 (-100140°C) | R | EEPR |
| 308 | Calibration 100Ω comp. PT100 (-100140°C) | R | EEPR |
| 309 | Calibration 138.5Ω comp. PT100(- 100140°C) | R | EEPR |
| 310 | Calibration 0V sensor 0-10V | R | EEPR |
| 311 | Calibration 10V sensor 0-10V | R | EEPR |
| 312 | Calibration 0mA sensor 0/4-20mA | R | EEPR |
| 313 | Calibration 20mA sensor 0/4-20mA | R | EEPR |
| 314 | Calibration 10KΩ NTC | R | EEPR |
| 315 | Calibration 1KΩ PTC or PT1000 | R | EEPR |
| 316 | Calibration ambient temperature (OFFSET) | R | EEPR |
| 317 | Calibration ambient temperature (mV diode L) | R | EEPR |
| 318 | Calibration ambient temperature (mV diode H) | R | EEPR |

| 319 | Calibrations Flags completed | R | EEPR |
|------|------------------------------|-----|------|
| 400 | Setpoint 1 | R | EEPR |
| 401 | Setpoint 2 | R | EEPR |
| 402 | Lower value Latch-on H | R | EEPR |
| 403 | Lower value Latch-on L | R | EEPR |
| 404 | Upper value Latch-on H | R | EEPR |
| 405 | Upper value Latch-on L | R | EEPR |
| 406 | Value Virtual zero Latch-on | R | EEPR |
| 407 | Control Flags Latch-on | R | EEPR |
| 408 | Reserved | R | EEPR |
| 409 | Reserved | R | EEPR |
| 1000 | Process value | R | 0 |
| 1001 | Cold junction value | R | 0 |
| 1002 | Value Setpoint 1 | R/W | EEPR |
| 1003 | Value Setpoint 2 | R/W | EEPR |
| 1004 | Percentage control output | R | 0 |
| 2001 | Parameter 1 | R/W | EEPR |
| 2002 | Parameter 2 SEn | R/W | EEPR |
| 2003 | Parameter 3 4P. | R/W | EEPR |
| 2004 | Parameter 4 LoS | R/W | EEPR |
| 2005 | Parameter 5 H 5 | R/W | EEPR |
| 2006 | Parameter 6 | R/W | EEPR |
| 2007 | Parameter 7 H 🕠 | R/W | EEPR |
| 2008 | Parameter 8 LAE | R/W | EEPR |
| 2009 | Parameter 9 Ro | R/W | EEPR |
| 2010 | Parameter 10 R | R/W | EEPR |
| 2011 | Parameter 11 E | R/W | EEPR |
| 2012 | Parameter 12 Sc.C. | R/W | EEPR |
| 2013 | Parameter 13 Ld 1 | R/W | EEPR |
| 2014 | Parameter 14 HHC | R/W | EEPR |
| 2015 | Parameter 15 Pb | R/W | EEPR |

| 2016 | Parameter 16 L. L | R/W | EEPR |
|------|--------------------|-----|------|
| 2017 | Parameter 17 E.d. | R/W | EEPR |
| 2018 | Parameter 18 | R/W | EEPR |
| 2019 | Parameter 19 AL. | R/W | EEPR |
| 2020 | Parameter 20 FA | R/W | EEPR |
| 2021 | Parameter 21 SCA | R/W | EEPR |
| 2022 | Parameter 22 Ld2 | R/W | EEPR |
| 2023 | Parameter 23 HHA | R/W | EEPR |
| 2024 | Parameter 24 EF | R/W | EEPR |
| 2025 | Parameter 25 P.SE. | R/W | EEPR |
| 2026 | Parameter 26 F L | R/W | EEPR |
| 2027 | Parameter 27 Lun | R/W | EEPR |
| 2028 | Parameter 28 Fnc | R/W | EEPR |
| 2029 | Parameter 29 G-A | R/W | EEPR |
| 2030 | Parameter 30 6dc | R/W | EEPR |
| 2031 | Parameter 31 Add | R/W | EEPR |
| 2032 | Parameter 32 4E.5 | R/W | EEPR |

20 MEMORY CARD

Parameters and setpoint values can be easily copied from one controller to others using the MEMORY CARD. The controller must be switched-off before entering the Card. Check also entry direction (components must be turned towards front panel).

Switching-on the controller, display will show \(\bigcap_{\to 0} \]^3.

| | Press | Display | Do |
|---|-------|---|---|
| 1 | | shows TLd, | Select (Memo load) to store values of Memory on the controller. Select to keep values of the controller unchanged. |
| 2 | FNC | The controller stores value and restarts. | |

Updating values of memory card To update values of Memory card follow the above proceedings, selecting on display, so values of memory will not be stored on the controller⁴. Enter

configuration mode, modify at least one parameter and exit.

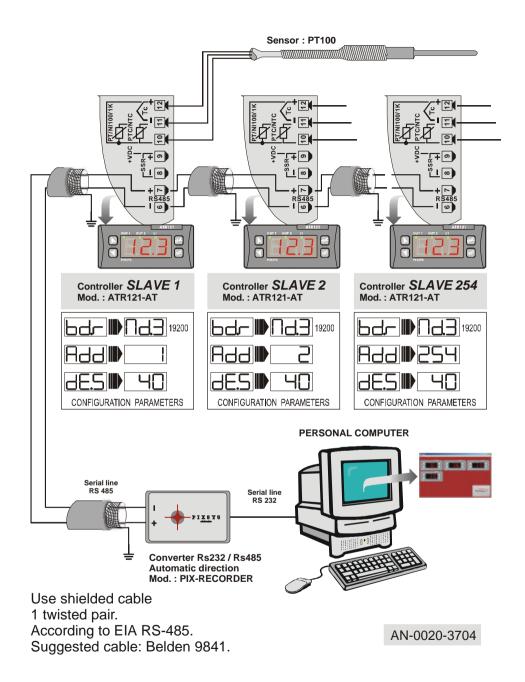


³ Only if values stored on Memory Card are correct.

⁴ If the controller does not visualize at starting, this means that no values are stored on Memory Card, but they may be copied and updated.

21 SUPERVISORY SYSTEM WITH CONTROLLERS ATR121 / 141

Below main elements of the system. Consider the converter RS232/RS485 with automatic direction and the suggested serial communication cables.



22 CONFIGURATION MEMORANDUM

Date: Model ATR121/141:

Installer: Plant:

Notes:

| Par. | Description | Default | Prom. |
|--------|---|---------------|-------|
| cout | Select type of command output | 0 ق | |
| SEa | Sensor Type | Ec. F | |
| dP. | Visualization of decimal point | | |
| La. 5. | Lower limit of setpoint | 0 | |
| H , S | Upper limit of setpoint ATR121 ATR141 | 999 1750 | |
| La n | Lower limit only for V/I V/mA | 0 | |
| Нιп | Upper limit only for V/I V/mA | 999 | |
| LALC | Latch On Function | of F | |
| cAL.a. | Offset calibration | 0.0 | |
| CALL | Gain calibration | 0 | |
| rec. | Type of action | HERL | |
| Sc.c. | Type of contact for control output in case of anomaly | Ü | |
| I Ed I | Select state of OUT1 | C.C. | |
| H45c | Hysteresis dead/band | 0 | |
| Ph. | Proportional band | 0 | |
| E | Integral time | 0 | |
| Łd. | Derivative time | 0 | |
| E.c. | Proportional cycle time | 10 | |
| AL. | Type of alarm | RLA. | |
| cr. A | Contact alarm OUT | r <u>a.</u> 5 | |
| Sc.A | State of contact for alarm output in case of anomaly | <u> </u> | |
| LE95 | State of the LED | C.C. | |
| HYSA | Alarms hysteresis | 0 | |

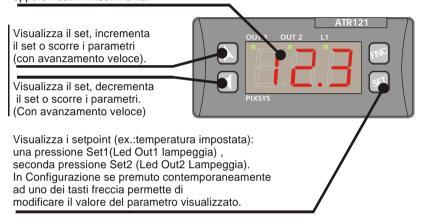
| GELA | delay alarm | 0 | |
|-------------|--------------------|-------------|--|
| P.SE. | Set protection. | F E | |
| F iLL. | Software filter | 10 | |
| FunE | Type of autotuning | | |
| Func. | Type of operating | A M M | |
| G-Ad. | Degrees selection | | |
| bdrt. | Baud rate | | |
| Addr. | address slave | 254 | |
| dL.5r. | Serial delay | 20 | |

| 23 NOTES / UPDATE | |
|-------------------|--|
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |
| | |

24 SEZIONE UTENTE

25 VISUAL IZZATORI F TASTI

Visualizza normalmente il processo (es.: Temperatura sonda), ma può visualizzare anche il valore dei setpoint (punti d'intervento) oppure i dati in inserimento.



Quando lampeggiano stanno ad indicare il setpoint visualizzato sul display e quindi la possibilità di variarlo con i tasti freccia. Quando accesi fissi indicano l'uscita attiva.



Accesso alla programmazione dei parametri(sotto password). Attiva le funzioni speciali

26 CAMBIO DEL SETPOINT

Per modificare il valore impostato premere il tasto una volta, o premere uno dei tasti freccia; il led OUT1 lampeggia, è quindi possibile impostare un nuovo valore con le frecce.

| | Premere | Effetto | Eseguire |
|---|---------------|---|--|
| 1 | oppure oppure | Il display visualizza il setpoint di comando e il Led OUT1 lampeggia. | Premere uno dei tasti per modificare il valore di setpoint (con avanzamento veloce). Dopo circa 4 secondi dall'ultima modifica il display torna a visualizzare il processo (ingresso sonda). |
| 2 | SET | Il display visualizza il setpoint di allarme e il Led OUT2 lampeggia. | Premere o per aumentare o diminuire il valore di setpoint desiderato. Al rilascio dei tasti dopo circa 4 secondi il nuovo valore viene registrato automaticamente, il display torna a visualizzare il processo |

27 SEGNALAZIONE ANOMALIE

In caso di mal funzionamento dell'impianto, il regolatore attiva i relè, come da parametri 12 e 21 e segnala il tipo di anomalia riscontrata. Per esempio il regolatore segnalerà la rottura di una eventuale termocoppia

collegata visualizzando [==5] (lampeggiante) sul display.

Per le segnalazioni vedere la tabella:

| E | rrore | Causa | Cosa Fare |
|---|-------|---|--|
| E | -01 | Errore in programmazione cella EPROM. | - |
| E | -02 | Guasto sensore temperatura giunto freddo o temperatura ambiente al di fuori dei limiti ammessi. | - |
| E | -04 | Dati di configurazione errati. Possibile perdita della tarature dello strumento. | Verificare che i parametri di configurazione siano corretti. |

| Intentia | | fuori limite. | Controllare il collegamento con le sonde e la loro integrità. |
|----------|--|---------------|---|
|----------|--|---------------|---|

28 SEZIONE INSTALLATORE

29 INTRODUZIONE

Grazie per aver scelto un regolatore Pixsys.

Le versioni con display a tre e quattro digits permettono di impiegare lo strumento in una vasta gamma di applicazioni, ad esempio con sensori di temperatura, umidità, pressione, livello o potenziometri lineari. Le soluzioni di uscita prevedono sia il relè che la logica per SSR, è comunque configurabile il solo funzionamento come visualizzatore per gli impianti che non necessitano di uscite comando o di allarme. Con il PID e l'Autotune è semplice adattare all'impianto l'algoritmo di regolazione migliore, mentre nel caso di funzionamento con potenziometri lineari la funzione LATCH ON velocizza la taratura della macchina.

Come sulla più recente strumentazione Pixsys sono disponibili Memory-card per la configurazione in serie e per lo storico degli impianti.

Seguendo le tabelle sottostante si può facilmente identificare il modello desiderato.

30 COMPOSIZIONE DELLA SIGLA

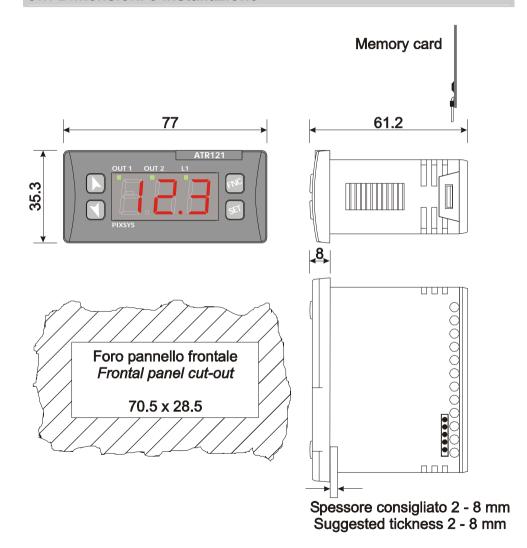
| Composizione della sigla Modello ATR121 | | | | |
|---|----|-------|--|--|
| ATR121- | xx | х | | |
| Alimentazione | AD | | 1224Vac ±10% 50/60Hz | |
| | | | 1235Vdc | |
| | Α | | 24 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | В | | 230 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | С | | 115 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| Seriale | Α | Т | Rs485 con protocollo Modbus RTU slave. | |
| | AD | Т | In questa versione non è disponibile il Relè Q2 e la | |
| | | | funzione allarme è inibita. | |
| | | | Solo versione AT: 24Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | | | Solo versione ADT: 1235Vdc | |
| Composizione della sigla l | | gla N | Modello ATR141 | |
| ATR141- | XX | Х | | |
| Alimentazione | AD | | 1224Vac ±10% 50/60Hz | |
| | | | 1235Vdc | |
| | Α | | 24 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | В | | 230 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | С | | 115 Vac ±10% 50/60 Hz | |

| Seriale | A AD | Т | Rs485 con protocollo Modbus RTU slave. In questa versione non è disponibile il Relè Q2 e la funzione allarme è inibita. Solo versione AT: 24Vac ±10% 50/60 Hz Solo versione ADT: 1235Vdc |
|---------|---------|---|--|
|---------|---------|---|--|

31 CARATTERISTICHE

| 31 CARATTERISTICHE | | | |
|--------------------------|--|--------------------|--|
| | | | |
| Caratteristiche generali | | | |
| Display | | | |
| | 4 display (0,40 pollici) su | | |
| | + 3 led (Out1 , Out2 , Fno | | |
| Temperatura di esercizio | | | |
| Protezione | Pannello frontale IP65 (co Contenitore IP30 / Morse | | |
| Materiale | Policarbonato UL94V0 au | utoestinguente | |
| Peso | ca. 100 g. | | |
| Caratteristiche hardware | | | |
| Ingressi analogici | AN1 | | |
| | configurabile via software | Tolleranze a 25°C | |
| | Termocoppie: K, S, R, J | 0.5 % ± 1 digit x | |
| | Termoresistenze: PT100, | termocoppie e | |
| | NI100, PT500, PT1000, | termoresistenze | |
| | PTC 1000 ohm , | Giunto freddo | |
| | NTC 10Kohm | 0.2°c/°c di | |
| | Segnali: | temperatura | |
| | 0/420mA (Ri<=4,70hm) | ambiente | |
| | 010V (Ri>=110Kohm) | 0.2% ± 1 digit per | |
| | 06Kohm | V/I | |
| | 0150Kohm | | |
| Uscite | 2 Rele' + SSR: | | |
| | OUT1: 10A carico resistivo su versione AD, 8A | | |
| | carico resistivo su versioni con trasformatore. | | |
| | OUT2: 5A carico resistivo. | | |
| | SSR:8 Volt 20mA per versioni A/B/C. | | |
| | 15Volt 30mA per versioni AD(alim. 12Vac) | | |
| | 30Volt 30mA per vers | , | |
| Caratteristiche software | | , | |
| Algoritmo di On/O | FF con isteresi o P.I.D. con | Autotune | |
| regolazione | | | |

31.1 Dimensioni e installazione



32 COLLEGAMENTI ELETTRICI

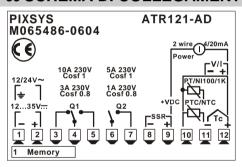


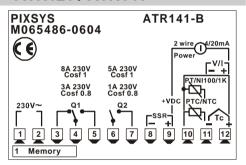
Benché questo regolatore sia stato progettato per resistere ai più gravosi disturbi presenti in ambienti industriali, è buona norma seguire le seguenti precauzioni:

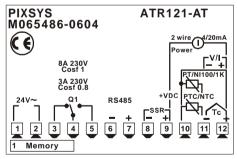
Distinguere la linea d'alimentazione da quelle di potenza. Evitare la vicinanza di gruppi di teleruttori, contattori elettromagnetici, motori di grossa potenza.

Evitare la vicinanza di gruppi di potenza, in particolare se a controllo di fase.

33 SCHEMA DI COLLEGAMENTO ATR121 / ATR141







33.1 Alimentazione in bassa tensione 12/24 Vac-dc Modelli: ATR121-AD e ATR141-AD



12...24Vac ±10% 50Hz/60Hz

12...35Vdc

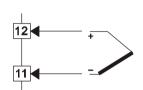
N.B.: per versione "T" con seriale solo 12...35Vdc

33.2 Alimentazione da rete a 24/115/230 Vac Modelli: ATR121-AB o C e ATR141-AB o C



24Vac ±10% 50/60Hz 230Vac ±10% 50/60Hz 115Vac ±10% 50/60Hz

33.3 Ingresso analogico per sonde in temperatura



Per termocoppia K, S, R, J;

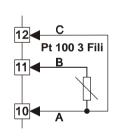
Rispettare le polarità

Per eventuali prolunghe utilizzare cavo e morsetti compensati adatti alla termocoppia utilizzata.

(solo per modelli AD)

Per un corretto funzionamento dello strumento, utilizzare sonde isolate da terra.

In caso contrario, utilizzare singolo trasformatore isolato per ogni strumento.



Per termoresistenza Pt100 a tre fili,

Per il collegamento a tre fili usare cavi della stessa sezione.

Per Pt100 a due fili cortocircuitare morsetti 10 e 12.

ROSSO 12
BIANCO 11
ROSSO 10

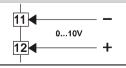
Normalmente, su Pt100, A e C sono dello stesso colore.



Per: PTC 1000 Ω NTC 10 KΩ PT500, PT1000

Potenziometri Lineari 6K o 150K F.S.

33.4 Ingresso analogico normalizzato



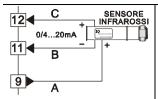
Per segnali normalizzati in tensione

0...10V

Rispettare le polarità

 $Ri >= 110K\Omega$

Per segnali normalizzati in corrente 0 ÷ 20mA oppure 4 ÷ 20mA con sensori a tre fili. Rispettare le polarità



A= alimentazione sensore

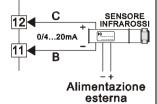
Verificare la compatibilità dell'alimentazione sulla documentazione del sensore.

Portata 12...24V / 30mA su versioni AD

Portata 8V / 20mA su versioni A-B-C

B= massa sensore

C= uscita sensore



Per segnali normalizzati in corrente

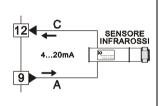
0 ÷ 20mA oppure 4 ÷ 20mA

con sensori ad alimentazione esterna

Rispettare le polarità

B= massa sensore

C= uscita sensore



Per segnali normalizzati in corrente

4 ÷ 20mA con sensori a due fili.

Rispettare le polarità

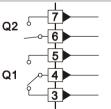
A= alimentazione sensore

Verificare la compatibilità dell'alimentazione sulla documentazione del sensore.

Portata 12...24V / 30mA su versioni AD Portata 8V / 20mA su versioni A-B-C

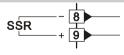
.C= uscita sensore

33.5 Uscite a relè



- Q1 con contatti : 8A/250V~ (Su versioni A-B-C)per carichi resistivi (manovre 2x10⁵min a 8A /250V~)
- Q1 con contatti : 10A/250V~ (Su versioni AD)per carichi resistivi (manovre 2x10⁵min a 10A /250V~)
- Q2 con contatti : 5A/250V~ per carichi resistivi (manovre 2x10⁵min a 3A /250V~)

33.6 Uscita SSR

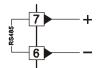


Portata 12...30V/30mA su versioni AD Portata 8V/20mA su versioni A-B-C

Uscita comando con configurazione relè stato solido (SSR)

33.7 Comunicazione seriale

Modelli: ATR121-xT e ATR141-xT

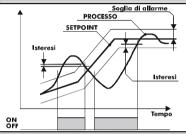


Comunicazione compatibile RS485 con protocollo MODBUS-RTU

Non usare resistenza terminazione BUS su entrambi i capi.

34 MODI DI INTERVENTO USCITA ALLARME OUT 2

34.1 Intervento di banda (setpoint-processo)

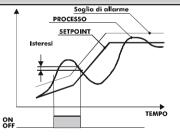


L'allarme può essere :

- Attivo fuori
- Attivo entro

Nell'esempio in figura è attivo fuori.

34.2 Intervento di deviazione (setpoint-processo)

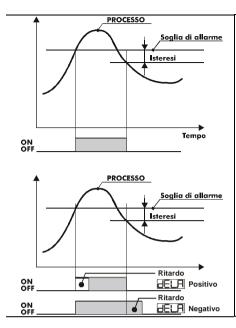


L'allarme può essere :

- di deviazione superiore
- di deviazione inferiore

Nell'esempio in figura è di deviazione superiore.

34.3 Intervento indipendente (processo)



L'allarme può essere :

- Attivo sopra
- Attivo sotto

Nell'esempio in figura è attivo sopra.

Programmazione Par. HELA

35 MODIFICA PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE

La configurazione dello strumento è prevista sotto password in quanto di responsabilità del gestore dell' impianto.

Tale password ha la funzione di preservare i parametri di configurazioni da operazioni indesiderate da parte dell'operatore.

| | Premere | Effetto | Eseguire |
|---|---------|---|----------|
| 1 | FNC | Il display dopo circa 5 secondi visualizza con la prima cifra da sinistra lampeggiante. Nel caso del ATR141 | |

| 2 | | Incrementare la prima cifra al valore "1". | Premere per passare alla cifra successiva ed inserire la password di configurazione "123" o "1234" per ATR141 |
|---|-----|---|---|
| 3 | SET | Il display visualizza il primo parametro della tabella di configurazione. per ATR121 per ATR141 | |
| 4 | | Con i tasti freccia è possibile scorrere in avanti e indietro tutta la tabella di configurazione. | Scegliere il parametro che si desidera variare, premere il tasto per visualizzarlo, e i tasti freccia per configurarlo. |

36 TABELLA PARAMETRI DI CONFIGURAZIONE

| N | Display | Descrizione | | Range di ir | nserimento |
|---|---------|---------------------------------|----------|-------------|--|
| | | Parametri | ATR121 | ATR141 | Descrizione |
| 1 | ATR121 | Selezione tipo uscita di | Ŋ | <u>9</u> | Comando Q1Allarme Q2 |
| | ATR141 | comando | <u>.</u> | o 155 | Comando Q1Allarme SSR |
| | | | 55 | 5 5 | Comando SSRAllarme Q1 |
| 2 | SEr. | Definisce il tipo di sensore | | Li Li | Termocoppia K -2601360 |
| | | collegato. | L., | S Li | Termocoppia S -401760 |
| | | ATTENZIONE (solo per modelli | Fcr | Ec. r | Termocoppia R -401760 |

| | | (solo per modelli | 1 1 | | Termocoppia J |
|---|----------|---------------------------------------|-------------|-------|-------------------------------------|
| | | –AD) | | | -2001760 |
| | | Per un corretto funzionamento | PL | PL | Pt100 (-100600°C) |
| | | dello strumento, | | | Pt100 (-100140°C) |
| | | utilizzare sonde isolate da terra. | _ _ | _ | Ni100 (-60180°C) |
| | | In caso contrario, | J T | | Ntc 10KΩ -40125 |
| | | utilizzare singolo trasformatore | U L P | | Ptc 1KΩ -50150 |
| | | isolato per ogni | 5 1 | | Pt500 -100600 |
| | | strumento. | 느 | | Pt1000 –100600 |
| | | | | | 010V |
| | | | | | 020mA |
| | | | | | 420mA |
| | | | | | Pot. 6K Ω Max 6K Ω |
| | | | | | Pot. 150KΩ |
| | | | ۲٥٢ | Potc | Max 150K Ω |
| 3 | | Seleziona il tipo | | | No decimale |
| 3 | dP | di decimale | | | |
| | | visualizzato | | | Un decimale |
| | | | | | Due decimali |
| | | | | | Tre decimali |
| 4 | | Limite inferiore | -199 | -999 | Valore in gradi per |
| | La 5. | setpoint | +999 | +9999 | sensori di temperatura |
| | | | | | e digit per sensori |
| | | | | | normalizzati e |
| | | | | | potenziometri. |
| 5 | | Limite superiore | -199 | -999 | Valore in gradi per |
| | H , 5 | setpoint | +999 | +9999 | sensori di temperatura |
| | | | | | e digit per sensori |
| | | | | | normalizzati e |
| _ | | 1 | 400 | 000 | potenziometri. |
| 6 | | Limite inferiore | -199 | -999 | Valore in digit |
| | La n | range solo per normalizzati | +999 | +9999 | |
| 7 | | Limite superiore | -199 | -999 | Valore in digit |
| | Н . с | range solo per | +999 | +9999 | |
| 1 | <u> </u> | normalizzati | | | |

| 8 | ATR121 | Funzione Latch On | oF | - F | Disabilitata |
|----|------------------------|---|----------------|----------------|---|
| | LAF | (Impostazione automatica limiti | 5Ł | <u>-</u> d | Standard |
| | ATR141 | per potenziometri lineari) | |][] | Zero virtuale memorizzato |
| | LAFC | , | | 35 | Zero virtuale start |
| 9 | ATR121 CAO ATR141 CALO | Definisce la correzione offset sulla visualizzazione dell'ingresso sensore. (Numero che si somma/sottrae al valore di processo visualizzato; normalmente usato per corregge il valore di temp.ambiente) | -19.9 +99.9 | -99.9 +99.9 | Valore in decimi di grado per sensori di temperatura e digit per sensori normalizzati e potenziometri. |
| 10 | ATR121 ATR141 ATR141 | Definisce la calibrazione del guadagno sull'ingresso sensore (valore che moltiplica il numero visualizzato per eseguire calibrazioni sul punto di lavoro del processo) | -10.0% | .+10.0% | Percentuale |
| 11 | L | Tipo regolazione | HEA | HEAF | Caldo (N.A.) |
| | | | | cool | Freddo (N.C.) |
| 12 | Scc. | Stato del contatto di uscita comando in caso | C. | | Sicurezza a contatto aperto. |
| | | di guasto | ح.د . | | Sicurezza a contatto chiuso. |

| 13 | ATR121 | Definisce lo stato del led OUT1 in corrispondenza | C.C |). | Acceso a contatto aperto. |
|----|------------------------|---|--------------|--------------|---|
| | ATR141 | del relativo contatto | _ | • | Acceso a contatto chiuso. |
| 14 | ATR121 HHC ATR141 HHSc | Isteresi in ON/OFF o banda morta in P.I.D. dell'uscita di comando | -199 +999 | -999 +999 | Valore in decimi di gradi per sensori di temperatura e digit per sensori normalizzati e potenziometri. |
| 15 | Pb. | Banda proporzionale Inerzia del processo in unità (Esempio: se temperatura in °C) | 0999 | 09999 | 0 = On/Off Valore in gradi per sensori di temperatura e digit per sensori normalizzati e potenziometri. |
| 16 | L. . | Tempo integrale. Inerzia del processo in secondi | 0-999 | 0-9999 | Secondi. (0 integrale disabilitato). |
| 17 | Ł.d. | Definisce il tempo derivativo dell'azione P.I.D. Normalmente ¼ del tempo integrale | 0999 | 09999 | Secondi. (0 derivativo disabilitato). |
| 18 | Ŀc. | Definisce la durata del ciclo per l'uscita a tempo proporzionale: per contattori normalmente superiore a 10, per SSR normalmente a 1 | 1- | 300 | Secondi. |
| 19 | | Selezione allarme. | R A | ALA | Assoluto riferito al processo |

| | AL. | L'intervento dell'allarme è | RЬ | ALL. | Banda |
|----|--------|---|--------------|---------------|---|
| | | associato al SET2. | RJ. | ALAS | Deviazione superiore |
| | | OL 12. | FJ. | ALd. | Deviazione inferiore |
| | | | RRS | ALAS. | Assoluto riferito al setpoint 1 |
| 20 | c, A | Contatto uscita allarme e tipo intervento | Ę | 5 .5 | Normalmente aperto attivo allo start. |
| | | mervento | Č | <u>5</u> | Normalmente chiuso attivo allo start. |
| | | | | | Normalmente aperto attivo al raggiungimento dell'allarme ⁵ . |
| | | | C | | Normalmente chiuso attivo al raggiungimento dell'allarme ¹ . |
| | | | | | lo: |
| 21 | ScA | Stato del contatto dell'uscita di | CC |). | Sicurezza a contatto aperto. |
| | | allarme in caso di guasto | C | | Sicurezza a contatto chiuso. |
| 22 | ATR121 | Definisce lo stato del led OUT2 in corrispondenza | |). | Acceso a contatto aperto. |
| | ATR141 | del relativo contatto | C.C | • | Acceso a contatto chiuso. |
| 23 | ATR121 | Isteresi allarmi | -199 +999 | -999 +9999 | Valore in decimi di gradi per sensori di temperatura e digit |
| | ATR141 | | | | per sensori normalizzati e potenziometri. |
| | | | | | |

⁵ All'accensione, l'uscita è inibita se lo strumento è in condizione di allarme. Si attiva solo quando rientrato dalla condizione d'allarme, questa si ripresenta.

| 24 | ATR121 ATR141 AELA | Ritardo allarme | -180+180 | Secondi. Negativo: ritardo all'uscita dallo stato di allarme. Positivo: ritardo all'entrata dello stato di allarme. |
|----|-------------------------|--|--|---|
| 25 | P.S.E., | Protezione set. Programma le operazioni consentite all'operatore | Fre Free Pros Pros Pros Pros Pros Pros | Entrambi i set modificabili. Protezione set di comando. Protezione set di allarme. Protezione di entrambi i set. |
| 26 | ATR121 F L ATR141 F LL. | Filtro software. | 1-15 | Numero di medie. Campionamento a 15Hz. |
| 27 | ATR121 LUM ATR141 LUME | Selezione tipo auto-tuning | OFF OFF AUL AULO NAA NAA | Disabilitato. Automatico. Lancio manuale. |

| 28 | ATR121 | Selezione funzionamento | <u> 45E</u> | dSEL | Doppio setpoint. |
|----|----------|-------------------------------|-------------|--------|-------------------|
| | | Tunzionamento | 55E | SSEL | Singolo setpoint. |
| | ATR141 | | C Ü | ر آ | Visualizzatore |
| | Func. | | FHO | FΗΠ | Funzione |
| | | | י נבו | | banda morta |
| 29 | ATR121 | Selezione tipo gradi | | | Gradi centigradi |
| | ב | gradi | | | Gradi Fahrenheit |
| | ATR141 | | • | • | |
| | Γ | | | | |
| 30 | ATR121 | Baud rate della comunicazione | | | 300 bit/s |
| | عمط | seriale | | | 9600 bit/s |
| | ATR141 | | | | 19200 bit/s |
| | bdrt. | | ПЬЧ | | 38400 bit/s |

| 31 | ATR121 | Indirizzi slave | 1-254 | |
|----|--------|-----------------|-------|--------------|
| | Add | | | |
| | ATR141 | | | |
| | Addr. | | | |
| 32 | ATR121 | Ritardo seriale | 0-100 | Millisecondi |
| | dE.5 | | | |
| | ATR141 | | | |
| | dL.Sr. | | | |

37 TUNING

L'operazione di tuning consente di calcolare i parametri PID al fine di ottenere una buona regolazione. Ciò significa controllo stabile della temperatura/processo sul setpoint senza fluttuazioni e risposta veloce alle deviazioni dal setpoint causate da disturbi esterni.

L'operazione di tuning prevede il calcolo ed il settaggio dei seguenti parametri:

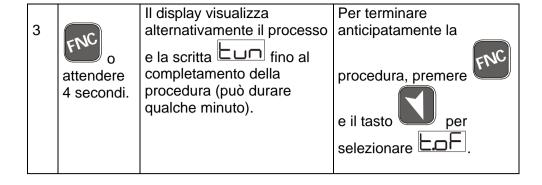
- Banda proporzionale (inerzia del sistema in °C con temperature).
- Tempo integrale (il tempo impiegato dal regolatore per rimuovere segnalazioni di errore fisse, corrisponde all'inerzia del sistema in tempo).
- Tempo derivativo (determina l'intensità della reazione del regolatore alla variazione del valore misurato, normalmente ¼ del tempo integrale).

Durante il calcolo dell'autotune non è possibile cambiare il setpoint.

38 LANCIO DEL TUNING MANUALE

Il parametro Lun impostato su NAn.

| | Premere | Effetto | Eseguire |
|---|-------------|-----------------------|----------|
| 1 | EVIC | II display visualizza | |
| 2 | | II display visualizza | |



39 TECNICA DI TUNING AUTOMATICO

Il tuning automatico (parametro Luni impostato su HuL) si attiva all'accensione dello strumento o quando viene modificato sensibilmente il setpoint.

Il display visualizza alternativamente il processo e la scritta completamento della procedura (può durare qualche minuto).

Per terminare anticipatamente la procedura, premere



e il tasto



40 FUNZIONE LATCH ON

| Per l'impiego con ingresso (pot. 6K) e (pot. 150K) e con ingressi normalizzati (010Volt , 0/420mA), è possibile associare il |
|--|
| valore di inizio scala (parametro La la posizione di minimo del |
| sensore e quello di fine scala (parametro H \square) alla posizione di massimo del sensore, direttamente sull'impianto. E' inoltre possibile fissare il punto in cui lo strumento vi <u>sualizzerà</u> 0 |
| (mantenendo comunque il campo scala compreso tra e tra re e re) tramite l'opzione di "zero virtuale" impostando e oppure |
| Se si imposta lo zero virtuale andrà riprogrammato dopo ogni |
| accensione dello strumento; se si imposta lo zero virtuale resterà fisso una volta tarato. |
| Per utilizzare la funzione LATCH ON configurare come desiderato il parametro LAL. 6 |
| Per la procedura di taratura fare riferimento alla seguente tabella: |

| | Premere | Effetto | Eseguire |
|---|---------|--|--|
| 1 | FNC | Esce dalla configurazione parametri. Lo strumento visualizza alternativamente il processo e la scritta | Posizionare il sensore sul valore minimo di funzionamento (associato a |

⁶ La procedura di taratura parte uscendo dalla configurazione dopo aver variato il parametro.

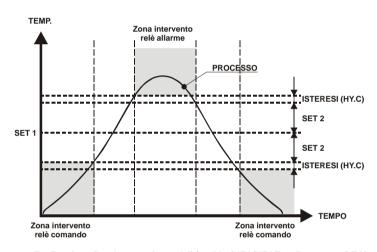
| 2 | | Fissa il valore sul minimo. Il display visualizza | Posizionare il sensore sul valore massimo di funzionamento (associato a H , \(\pi\)) |
|---|-----|--|--|
| 3 | | Fissa il valore sul massimo. Il display visualizza | standard premere. Nel caso di impostazione con "zero virtuale" posizionare il sensore nel punto di zero. |
| 4 | SET | Fissa il valore di zero virtuale. Il display visualizza N.B.: nel caso di selezione all'accensione va rieseguita la procedura al punto 4. | Per uscire dalla procedura premere. |



41 FUNZIONE BANDA MORTA

La funzione Banda Morta (abilitata impostando Fbn nel parametro 28 FnC) permette di eseguire una regolazione detta appunto di "banda

morta" (vedi figura). In funzionamento caldo (parametro La impostato su HEH), la soglia di intervento del relè di comando sarà data da SET1-SET2 (con isteresi impostata sul parametro HHC), mentre la soglia di intervento del relè di allarme sarà SET1+SET2 (l'isteresi è sempre HHC). In sostanza si viene a creare una banda all'interno della quale i relè sono entrambi aperti; i relè, invece, intervengono uno sopra e l'altro sotto la banda. In funzionamento freddo (parametro limpostato su la la banda la soglie di intervento dei due relè.



Es. Funzione Banda morta in modalità caldo (HEA/HEAT su Parametro REG)

In questa modalità l'uso dell'allarme nel modo tradizionale (banda, deviazione, ecc..) viene inibito.

42 COMUNICAZIONE SERIALE

L'ATR121/141 con RS485 è in grado di ricevere e trasmettere dati via seriale tramite protocollo MODBUS RTU. Il dispositivo può essere

configurato solo come Slave. Questa funzione permette il controllo di più unità ATR121/141 collegandole ad un sistema di supervisione. La linea RS485 deve essere priva delle resistenze di terminazione LT per evitare mal funzionamenti.

Ogni strumento risponderà ad un'interrogazione del Master solo se questa

contiene l'indirizzo uguale a quello contenuto nel parametro Hdd. Gli indirizzi permessi vanno da 1 a 254, non devono esserci più ATR121/141 con lo stesso indirizzo sulla stessa linea.

L'indirizzo 255 viene usato per comunicare con tutte le apparecchiature collegate (modalità broadcast); selezionando 0 tutti i dispositivi ricevono il comando ma non è prevista la risposta.

L'ATR121/141 può introdurre un ritardo (in millisecondi) della risposta alla richiesta del Master; tale ritardo deve essere impostato sul parametro

Ad ogni variazione dei parametri lo strumento salva il valore in memoria EEPROM (100000 cicli di scrittura). Il salvataggio in memoria EEPROM del setpoint avviene con un ritardo di 10 secondi dalla modifica.

NB: Modifiche apportate a Word diverse da quelle riportate nella tabella seguente possono causare mal funzionamenti dello strumento.

| Baud-rate | MD.1 = 300bit/s MD.2 = 9600bit/s MD.3 = 19200bit/s | |
|-----------|---|----------------------------------|
| Formato | MD.4 = 38400bit/s 8, N, 1 (8bit, no parità, 1 stop) | |
| | WORD READING (max 20 word) SINGLE WORD WRITING MULTIPLE WORDS WRITING (max 20 word) | (0x03, 0x04) (0x06) (0x10) |

| MODBUS | DESCRIZIONE | READ/ | RESET |
|---------|------------------|-------|---------|
| ADDRESS | | WRITE | VALUE |
| 0 | Tipo dispositivo | R | 101/102 |

| 1 | Versione software | R | ? |
|-----|---|-----|------|
| 2 | Riservato | R | ? |
| 3 | Riservato | R | ? |
| 4 | Riservato | R | 0 |
| 5 | Address Slave | R | EEPR |
| 6 | Riservato | R | ? |
| 60 | Tipo taratura | R/W | 0 |
| 61 | Azione Taratura | R/W | 0 |
| 62 | Valore Taratura | R/W | 0 |
| 63 | Password Taratura | R/W | 0 |
| 64 | Taratura eseguita | R | EEPR |
| 65 | Stato relè in fase di taratura | R/W | 0 |
| 300 | Taratura 0mV TC | R | EEPR |
| 301 | Taratura 40mV TC | R | EEPR |
| 302 | Taratura 100Ω PT100 (-100600°C) | R | EEPR |
| 303 | Taratura 300Ω PT100 (-100600°C) | R | EEPR |
| 304 | Taratura 100Ω comp. PT100 (-100600°C) | R | EEPR |
| 305 | Taratura 300Ω comp. PT100 (-100600°C) | R | EEPR |
| 306 | Taratura 100Ω PT100 (-100140°C) | R | EEPR |
| 307 | Taratura 138.5Ω PT100 (-100140°C) | R | EEPR |
| 308 | Taratura 100Ω comp. PT100 (-100140°C) | R | EEPR |
| 309 | Taratura 138.5Ω comp. PT100(-100140°C) | R | EEPR |
| 310 | Taratura 0V sensore 0-10V | R | EEPR |
| 311 | Taratura 10V sensore 0-10V | R | EEPR |
| 312 | Taratura 0mA sensore 0/4-20mA | R | EEPR |
| 313 | Taratura 20mA sensore 0/4-20mA | R | EEPR |
| 314 | Taratura 10KΩ NTC | R | EEPR |
| 315 | Taratura 1KΩ PTC o PT1000 | R | EEPR |
| 316 | Taratura temperatura ambiente (OFFSET) | R | EEPR |
| 317 | Taratura temperatura ambiente(mV diodo L) | R | EEPR |
| 318 | Taratura temperatura ambiente(mV diodo H) | R | EEPR |
| 319 | Flags tarature eseguite | R | EEPR |
| 400 | Setpoint 1 (solo lettura) | R | EEPR |
| 401 | Setpoint 2 (solo lettura) | R | EEPR |
| 402 | Valore inferiore Latch-on H | R | EEPR |
| 403 | Valore inferiore Latch-on L | R | EEPR |
| 404 | Valore superiore Latch-on H | R | EEPR |
| 405 | Valore superiore Latch-on L | R | EEPR |
| 406 | Valore zero virtuale Latch-on | R | EEPR |

| 407 | Flags controllo Latch-on | R | EEPR |
|------|-------------------------------|-----|------|
| 408 | Riservato | R | EEPR |
| 409 | Riservato | R | EEPR |
| 1000 | Valore processo | R | 0 |
| 1001 | Valore giunto freddo | R | 0 |
| 1002 | Valore Setpoint 1 | R/W | EEPR |
| 1003 | Valore Setpoint 2 | R/W | EEPR |
| 1004 | Percentuale uscita di comando | R | 0 |
| 2001 | Parametro 1 🗀 🗆 | R/W | EEPR |
| 2002 | Parametro 2 5 E n | R/W | EEPR |
| 2003 | Parametro 3 | R/W | EEPR |
| 2004 | Parametro 4 | R/W | EEPR |
| 2005 | Parametro 5 H 5 | R/W | EEPR |
| 2006 | Parametro 6 | R/W | EEPR |
| 2007 | Parametro 7 H 🕠 | R/W | EEPR |
| 2008 | Parametro 8 LAL | R/W | EEPR |
| 2009 | Parametro 9 Ro | R/W | EEPR |
| 2010 | Parametro 10 CRU | R/W | EEPR |
| 2011 | Parametro 11 -EU | R/W | EEPR |
| 2012 | Parametro 12 SCC. | R/W | EEPR |
| 2013 | Parametro 13 Ld | R/W | EEPR |
| 2014 | Parametro 14 HHC | R/W | EEPR |
| 2015 | Parametro 15 Pb. | R/W | EEPR |
| 2016 | Parametro 16 L. L | R/W | EEPR |
| 2017 | Parametro 17 Ed. | R/W | EEPR |
| 2018 | Parametro 18 L.C. | R/W | EEPR |
| 2019 | Parametro 19 AL. | R/W | EEPR |
| 2020 | Parametro 20 CFA | R/W | EEPR |

| 2021 | Parametro 21 5CA | R/W | EEPR |
|------|--------------------|-----|------|
| 2022 | Parametro 22 Ld2 | R/W | EEPR |
| 2023 | Parametro 23 H J A | R/W | EEPR |
| 2024 | Parametro 24 DEA | R/W | EEPR |
| 2025 | Parametro 25 P.SE. | R/W | EEPR |
| 2026 | Parametro 26 F L | R/W | EEPR |
| 2027 | Parametro 27 | R/W | EEPR |
| 2028 | Parametro 28 Fnc | R/W | EEPR |
| 2029 | Parametro 29 L-A | R/W | EEPR |
| 2030 | Parametro 30 6 | R/W | EEPR |
| 2031 | Parametro 31 Add | R/W | EEPR |
| 2032 | Parametro 32 dE.5 | R/W | EEPR |

E' possibile duplicare parametri e setpoint da un regolatore ad un altro mediante l'uso della Memory Card. Inserire la Memory Card <u>con regolatore spento</u> facendo <u>attenzione al verso di inserimento</u> (componenti verso il frontale).

Accendendo il regolatore il display visualizza \(\bigcap \bigcup ^7 \).

| | Premere | Effetto | Eseguire |
|---|---------|--|---|
| 1 | | visualizza TLd, visualizza Tno. | Selezionare (memo load) se si desidera caricare i valori contenuti nella MemoryCard all'interno del regolatore. Selezionando i valori del regolatore rimarranno invariati. |
| 2 | FNC | Il regolatore carica i valori e riparte. | |

Aggiornamento dei valori della Memory Card.

Per aggiornare i valori della Memory Card, seguire il procedimento appena descritto impostando sul display in modo da non caricare i valori della Memory Card sul regolatore⁸. Entrare in configurazione, variare almeno uno dei parametri e uscire.

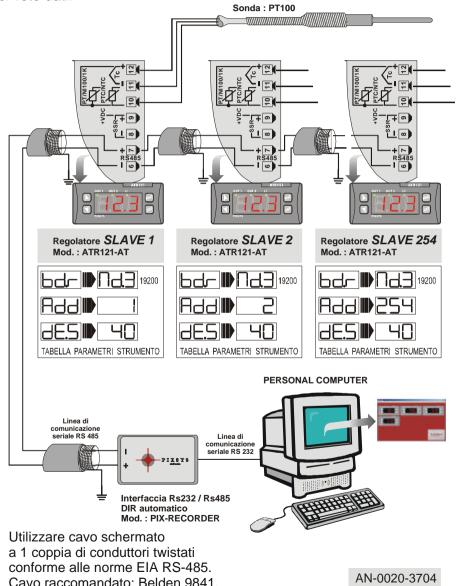


⁷ Solo se nella Memory Card sono salvati valori corretti.

⁸ Nel caso in cui all'accensione il regolatore non visualizzi Localisi significa che non ci sono dati salvati nella Memory Card, ma è possibile ugualmente aggiornarne i valori.

44 SUPERVISIONE CON ATR121 / 141

Esempio di sistema di controllo con supervisione e regolatori ATR121-AT. Sono evidenziati gli elementi del sistema, far attenzione in particolare al convertitore Rs232 / Rs485 con Dir. Automatico, e alla tipologia di cavo per rete dati.



45 PROMEMORIA CONFIGURAZIONE

| Data: | Modello ATR121/141: |
|-------|---------------------|
| | |

Installatore: Impianto:

Note:

| Par. | Descrizione | Default | Prom. |
|--------------|--|-------------|-------|
| cout | Tipo uscita comando | 0 0 | |
| SEa | Tipo di sensore | Ec. F | |
| dP. | Tipo di decimale | | |
| La. 5. | Limite inferiore setpoint | 0 | |
| H . S | Limite superiore setpoint ATR121 ATR141 | 999 1750 | |
| Lan | Limite inferiore range per V/I V/mA | 0 | |
| H , \cap | Limite superiore range per V/I V/mA | 999 | |
| LAEC | Funzione Latch On | off | |
| cAL.a | Calibrazione offset | 0.0 | |
| cAL.C. | Calibrazione guadagno | 0 | |
| rEG. | Tipo regolazione | HEAL | |
| Sc.c. | Stato comando in caso di guasto | C.O. | |
| LEU I | Stato led OUT1 | C.C. | |
| HYSc | Isteresi/banda morta | 0 | |
| P.b. | Banda proporzionale | 0 | |
| L . , | Tempo integrale. | 0 | |
| E.d. | Tempo derivativo | 0 | |
| Łc. | Tempo ciclo proporzionale | 10 | |
| AL. | Selezione allarme. | RLA | |
| cr. A | Contatto uscita allarme | ~a.S | |
| Sc.A. | Stato allarme in caso di guasto | C.O. | |
| LE95 | Stato del led | C.C. | |
| HYSA | Isteresi allarmi | 0 | |
| JELA | Ritardo allarme | 0 | |

| P.SE. | Protezione set. | F-EE | |
|--------|-------------------------|-------------|--|
| F LL. | Filtro software. | 10 | |
| FunE | Selezione auto-tuning | <u>-</u> FF | |
| Func. | Selezione funzionamento | 42EF | |
| G-Ad. | Selezione gradi | | |
| bdrt. | Baud rate | | |
| Addr. | Indirizzi slave | 254 | |
| dL.5c. | Ritardo seriale | 20 | |

| 46 NOTE / AGGIORNAMENTI |
|-------------------------|
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |
| |

.....

47 IDENTIFICATION DU MODELE

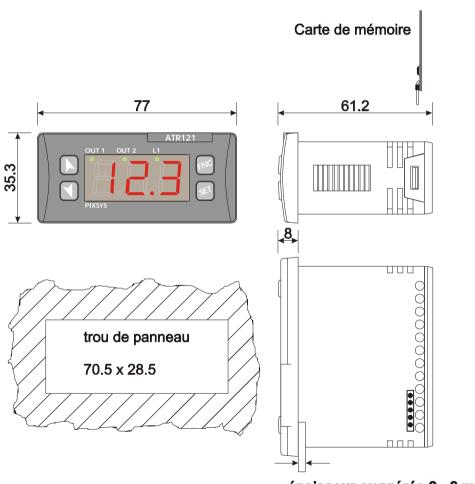
| Modèle ATR121 | | | | |
|-----------------|----|---|--|--|
| ATR121- | xx | Х | | |
| Alimentation AD | | | 1224Vac ±10% 50/60Hz | |
| | | | 1235Vdc | |
| | Α | | 24 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | В | | 230 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | C | | 115 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| Seriale | Α | Т | RS485 avec protocole Modbus RTU Slave. | |
| | AD | Т | Relais Q2 n'est pas disponible dans cette version et | |
| | | | la fonction alarme est interdite. | |
| | | | Seulement version AT: 24Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | | | Seulement version ADT: 1235Vdc | |
| Modèle ATR141 | | | | |
| ATR141- | XX | Х | | |
| Alimentation | AD | | 1224Vac ±10% 50/60Hz | |
| | | | 1235Vdc | |
| | Α | | 24 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | В | | 230 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | С | | 115 Vac ±10% 50/60 Hz | |
| Seriale | Α | Т | RS485 avec protocole Modbus RTU slave. | |
| | AD | Т | Relais Q2 n'est pas disponible dans cette version et | |
| | | | la fonction alarme est interdite. | |
| | | | Seulement version AT: 24Vac ±10% 50/60 Hz | |
| | | | Seulement version ADT: 12 35Vdc | |

48 DONNEES TECHNIQUES

| Caractéristiques générales | | | | | |
|----------------------------|---|-------------------------------|--|--|--|
| Affichage | | 3 digits (0,56 pouces) ATR121 | | | |
| | | 4 digits (0,40 pouces) ATR141 | | | |
| | + 3 indicateurs lumineux (Out1, Out2, Fnc) | | | | |
| Température ambiante | 0-40°C - humidité 3595uR% | | | | |
| Protection | Façade IP65 (avec garniture) / Boîte IP30 / | | | | |
| | Raccordements électriques IP20 | | | | |
| Matière | Polycarbonate UL94V2 auto-extinguible | | | | |
| Poids | ca. 100 g. | | | | |
| Caractéristiques matériel | | | | | |
| Entrées analogiques | AN1 | | | | |
| | Programmable | Tolérance (25°C) | | | |
| | avec logiciel | 0.5 % ± 1 digit pour | | | |
| | Thermocouples: | thermocouples et | | | |
| | K, S, R, J | thermoresistances | | | |
| | Thermorésistances: | Joint froid 0.2°c/°c | | | |
| | PT100, NI100, PT500, | de température | | | |
| | PT1000, | ambiante | | | |
| | PTC 1000 ohm , | 0.2% ± 1 digit pour | | | |
| | NTC 10Kohm | entrées normalisées | | | |
| | Signaux: | | | | |
| | 0/420mA (Ri<=4,70hm) | | | | |
| | 010V (Ri>=110Kohm) 06Kohm | | | | |
| | 0150Kohm | | | | |
| Sorties | 2 Relais + SSR: | | | | |
| Softles | OUT1: 10A charge résistiv | o modàlo AD | | | |
| | 8A charge résistive modèle | • | | | |
| | OUT2: 5A charge résistive | | | | |
| | SSR:8 Volt 20mA version A/B/C. | | | | |
| | 15Volt 30mA version AD (alim. 12Vac) | | | | |
| | 30Volt 30mA version | | | | |
| Caractéristiques logiciel | | / | | | |

| Algorithmes | ON/OFF avec hystérésis ou P.I.D. autoréglant |
|------------------------|--|
| réglage | |
| Protection des données | Paramètres sous le mot de passe |
| | Carte de mémoire pour une configuration rapide |

48.1 Dimensions et installation



épaisseur suggérée 2 - 8 mm

49 RACCORDS ÉLECTRIQUES



Bien que ce régulateur ait été conçu pour résister aux interférences des environnements industriels, il est prudent de suivre les précautions suivantes:

Distinguer la ligne d'alimentation et la ligne de puissance Eviter la proximité avec des groupes de télérupteurs, contacteurs électromagnétiques et moteurs à grande puissance.

Eviter la proximité avec des groupes éelectrogènes de puissance, surtout s'il s'agit de groupes à réglage de phase.

PIXSYS

Via Tagliamento, 18 30030 Mellaredo di Pianiga (VE) www.pixsys.net e-mail: sales@pixsys.net - support@pixsys.net

2300.10.056-RevB 2

220305

2300.10.056-B